

EXERCICE 1

Rappeler l'inégalité de Cauchy-Schwarz et sa démonstration, puis prouver :

1. Pour tout $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$:

$$\left(\sum_{i=1}^n x_i \right)^2 \leq n \sum_{i=1}^n x_i^2$$

Etudier le cas d'égalité.

2. Pour tout $n \geq 2$:

$$\sum_{i=1}^{n-1} \frac{i}{(n-i)^2} \geq \frac{2}{n(n-1)} \left(\sum_{i=1}^{n-1} \frac{i}{n-i} \right)^2$$

EXERCICE 2

Rappeler l'inégalité de Cauchy-Schwarz et sa démonstration, puis prouver :

1. Pour tout $n \geq 1$:

$$\sum_{i=1}^n i\sqrt{i} \leq \frac{n(n+1)\sqrt{2n+1}}{2\sqrt{3}}$$

2. Pour tout $n \geq 1$ et $(x_1, \dots, x_n) \in (\mathbb{R}_+^*)^n$ tel que $x_1 + \dots + x_n = 1$:

$$\sum_{i=1}^n \frac{1}{x_i} \geq n^2$$

Etudier le cas d'égalité.

EXERCICE 3

On munit \mathbb{R}^3 de sa base canonique, et on définit l'endomorphisme p par sa matrice

$$M = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix}$$

Montrer que p est une projection orthogonale sur un plan dont on précisera une équation.

EXERCICE 4

On considère la droite vectorielle dans \mathbb{R}^2 définie par

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = x\}$$

1. Déterminer la distance du vecteur $(1, 0)$ à la droite D .
2. Plus généralement, soit (a, b) un couple de \mathbb{R}^2 distinct de $(0, 0)$ et D la droite vectorielle de \mathbb{R}^2 d'équation $ax + by = 0$. Soit $A(x_A, y_A)$ un point de \mathbb{R}^2 . Déterminer la distance de A à D .
3. Autre méthode. Soit $H(x_H, y_H)$ le projeté orthogonal de A sur D .
 - (a) Déterminer une base de D^\perp .
 - (b) En déduire que le vecteur HA est colinéaire à un certain vecteur que l'on précisera.
 - (c) En déduire la distance du point A à la droite D .

EXERCICE 5

Soit \mathbb{R}^3 munie de sa base canonique, et f l'endomorphisme représenté par sa matrice

$$\Omega = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -8 & 4 & 1 \\ 4 & 7 & 4 \\ 1 & 4 & -8 \end{pmatrix}$$

1. Justifier qu'il existe une base orthonormale de vecteurs propres pour f .
2. Soit $v = (x, y, z)$ un vecteur de \mathbb{R}^3 , établissons $\|f(v)\| = \|v\|$:
 - (a) Méthode directe : expliciter $f(v)$. Conclure.
 - (b) Méthode matricielle :
 - i. Que vaut ${}^t\Omega\Omega$?
 - ii. Quelle est la matrice colonne des coordonnées de $f(v)$ relativement à la base canonique ? Conclure.
3. Que peut-on déduire sur les valeurs propres de f ?
4. Déterminer $E_{-1}(f)$ et en déduire le spectre de f ainsi que la dimension des sous-espaces propres de f .
5. On dit que f est une symétrie orthogonale par rapport à une droite vectorielle. Expliquer.

EXERCICE 6

Considérons la norme euclidienne sur $M_n(\mathbb{R})$ (à expliquer ...); et pour $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in M_n(\mathbb{R})$, calculer :

$$\inf_{M \in S_n(\mathbb{R})} \left(\sum_{1 \leq i,j \leq n} (a_{i,j} - m_{i,j})^2 \right)$$

où $S_n(\mathbb{R})$ est l'ensemble des matrices symétriques réelles.

EXERCICE 7

Soient x et y deux vecteurs non nuls de \mathbb{R}^n . Trouver une condition nécessaire et suffisante sur x et y , pour que la projection orthogonale de x sur $\text{Vect}(y)$ est égale à la projection orthogonale de y sur $\text{Vect}(x)$.